

## مدل سازی دما در جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی فولاد زنگ نزن دوفازی به وسیله روش های لاگرانژ چند متغیره، برونمایی خطی و رگرسیون خطی چند گانه

محمد یوسفیه<sup>1\*</sup>، امین جباری<sup>2</sup>

1- استادیار، دانشکده مهندسی مواد و متالورژی، دانشگاه سمنان، سمنان، ایران

2- دکتری، دانشگاه آزاد اسلامی واحد علوم و تحقیقات تهران، ایران

(دریافت مقاله: 1399/07/06؛ پذیرش مقاله: 1399/08/24)

### چکیده

در این مطالعه دما در جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی فولاد زنگ نزن دوفازی مورد بررسی قرار گرفته است. ابتدا تخمین دما در دامنه تعریف دمای اندازه گیری شده در فواصل مختلف از مرکز منطقه اختلاط به وسیله تابع درونیاب لاگرانژ چند متغیره، مدل سازی و تخمین زده شده است. سپس از دو روش برونمایی خطی و روش رگرسیون خطی چندگانه برای تخمین دما در خارج از بازه و در مرکز منطقه اختلاط استفاده شده است. برآورد دما براساس سه پارامتر سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط جوش صورت گرفته است. در روش اول با تعمیم روش لاگرانژ تک متغیره، تابع دمای چند متغیره لاگرانژ برحسب پارامترهای فوق تعمیم داده شد. سپس دما در مرکز منطقه اختلاط جوش با استفاده از روش برونمایی خطی بدست آمد. در روش دوم ابتدا به منظور بررسی تاثیر متغیرهای موجود در مدل رگرسیون از مقایسه دو مدل کامل و مدل کاهش یافته بر مبنای مجموع مربعات خطاها استفاده شد. سپس با تحلیل معادلات رگرسیون چندگانه حاکم بر متغیر خروجی، یک تابع رگرسیون خطی چندگانه معرفی شد. از آنجا که دمای مرکز منطقه اختلاط به وسیله ترموکوپل قابل اندازه گیری نیست، بنابراین در حالت کلی بهترین منحنی برازش برای تخمین تابع هنگامی است که مدل سازی بر مبنای پارامترهایی باشند که تابع خطا را کمینه کنند. برای پیاده سازی روش رگرسیون خطی چندگانه تابع خطا به صورت حداقل کردن مجموع مربعات خطا معرفی شد و مشتق خطا نسبت به پارامترهای سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط محاسبه گردید. بنابراین روش رگرسیون خطی چندگانه به عنوان روش اساسی و به عنوان معیار با سایر روش ها در نظر گرفته شد. با توجه به نتایج بدست آمده از پیش بینی دما در مرکز منطقه اختلاط، اختلاف دما در هر سه روش نسبت به هم مطلوب و قابل اغماض می باشند. حداکثر اختلاف دمای روش رگرسیون خطی چندگانه با روش لاگرانژ چند متغیره در تمامی گره ها  $18/8^{\circ}\text{C}$  و با روش برونمایی خطی  $26/36^{\circ}\text{C}$  مشخص شد. بنابراین روش درونیابی لاگرانژ چند متغیره اختلاف کمتری نسبت به روش برونمایی خطی در مرکز منطقه اختلاط دارد و از دقت بیشتری نیز برخوردار است.

**کلمات کلیدی:** فولاد زنگ نزن دوفازی، جوشکاری اصطکاکی-اختلاطی، درونیابی لاگرانژ چند متغیره، برونمایی خطی، رگرسیون خطی چندگانه.

\* نویسنده مسئول، پست الکترونیکی: [m.yousefieh@semnan.ac.ir](mailto:m.yousefieh@semnan.ac.ir)

# Modeling of temperature in friction stir welding of duplex stainless steel using multivariate lagrangian methods, linear extrapolation and multiple linear regression

M. Yousefieh<sup>1\*</sup>, A. Jabbari<sup>2</sup>

1- Department of Metallurgy and Materials Engineering, Semnan University, Semnan, Iran

2- Islamic Azad University, Science and Research Branch, Tehran, Iran

(Received 27 September 2020 ; Accepted 14 November 2020)

## Abstract

In this study, the temperature in friction stir welding of duplex stainless steel has been investigated. At first, temperature estimation was modeled and estimated at different distances from the center of the stir zone by the multivariate Lagrangian function. Then, the linear extrapolation method and multiple linear regression method were used to estimate the temperature outside the range and center of the stir zone. Temperature estimation is based on three parameters rotational speed, welding speed and distance from the center of stir zone. In the first method, by generalizing the multivariate Lagrangian method, the multivariate Lagrangian temperature function was generalized according to the above parameters. In the second method, in order to investigate the effect of the variables in the regression model, a comparison of two complete models and a reduced model based on the sum of squares errors was used. Then, by analyzing the multiple regression equations governing the output variable, a multiple linear regression function was introduced. Since the temperature of the stir zone is not measurable by the thermocouple, so in general the best fit curve for estimating the function is when the modeling is based on parameters that minimize the error function. To implement the multiple linear regression method, the error function was introduced to minimize the sum of the error squares and the error derivative was calculated in relation to the parameters of tool rotation speed, welding speed and distance from the center of the stir zone. Therefore, multiple linear regression method was considered as the basic method and as a criterion with other methods. According to the results obtained from the prediction in the center of the stir zone, the temperature difference in all three methods is desirable and negligible. The maximum temperature difference of multiple linear regression method with multivariate Lagrangian method in all nodes was 18.8 °C and multiple linear regression method with linear extrapolation method was 26.36 °C. Therefore, the multivariate Lagrangian interpolation method is less different than the linear extrapolation method in the center of the stir zone and is more accurate.

**Keywords:** Duplex stainless steel, Friction stir welding, Multivariate lagrangian interpolation, Linear extrapolation, Multiple linear regression.

## 1- مقدمه

فولادهای زنگ نزن دوفازی آلایتهایی بر پایه آهن و شامل 50% فریت ( $\alpha$ ) و 50% آستنیت ( $\gamma$ ) می باشند، بنابراین ویژگی های مفید هر دو نوع فولاد زنگ نزن آستنیتی و فریتی نظیر شکل پذیری مناسب، استحکام کششی و خستگی بالا، مقاومت مناسب در برابر خوردگی و تافنس خوب حتی در دماهای پایین را دارا هستند. خواص اشاره شده فوق هنگامی در فولادهای زنگ نزن دوفازی به دست می آید که نسبت فریت به آستنیت نزدیک به 50:50 بوده و سایر فازهای مضر نظیر رسوبات نیتريد کروم ( $Cr_2N$ ) و سیگما ( $\sigma$ ) وجود نداشته باشند [1-4].

جوشکاری اصطکاکی-اختلاطی یکی از روش های جوشکاری حالت جامد است که می تواند به عنوان یک گزینه

مناسب برای اتصال فولادهای زنگ نزن دوفازی مورد استفاده قرار گیرد [5 و 6]. دمای ناشی از جوشکاری اصطکاکی-اختلاطی نقش مهمی در تحولات ریزساختاری در مناطق مختلف دارد. از طرفی اندازه گیری و کنترل دما به خصوص در منطقه اختلاط یکی از چالش های موجود در جوشکاری اصطکاکی-اختلاطی محسوب می شود. درونیابی روشی است که با کمک اطلاعات محدود می توان تابعی معرفی کرد که منحنی آن از تمام نقاط عبور کند. هدف از روش های درونیابی، معرفی تابعی است که علاوه بر توجیه نمونه های گسسته، منجر به یک سری اطلاعات جدید منطبق بر واقعیت شود. از این رو در بسیاری از پیش بینی ها، برآوردها، تقریب ها و آزمایش ها می توان از روش های درونیابی بهره جست. از جمله

سرعت‌های جوشکاری متفاوت مطابق جدول (2) تحت جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی قرار گرفتند. زاویه ابزار با قطعه کار در حین جوشکاری در تمامی نمونه‌ها سه درجه در نظر گرفته شده است. برای اندازه‌گیری دما در فواصل مختلف (5، 9 و 13 میلی‌متر) از خط مرکزی جوش (مرکز منطقه اختلاط) در حین جوشکاری از ترموکوپل سه کاناله استفاده شد. سیم‌های ترموکوپل از زیر پشت بند و از طریق سوراخ‌های تعبیه شده در فاصله‌های مشخص از خط مرکزی جوش در قطعه کار قرار داده شدند. ترموکوپل مورد استفاده دارای این قابلیت بود که دما را در هر ثانیه برای سه نقطه اندازه‌گیری کند. نحوه قرار گرفتن سیم‌های ترموکوپل به صورت شماتیک در شکل (1) آورده شده است.

در این پژوهش ابتدا روش لاگرانژ تک متغیره به حالت لاگرانژ سه متغیره بسط داده می‌شود. برآورد دما براساس متغیرهای مستقل سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط صورت می‌گیرد. سپس تابع درونیاب لاگرانژ سه متغیره برای برآورد متغیر وابسته دما معرفی می‌شود. در ادامه از روش برونابی خطی برای تخمین تابع دما در نقطه‌ای بیرون از دامنه تعریف (مرکز منطقه اختلاط) استفاده می‌شود. علت استفاده از روش برونابی خطی، یکنوایی (صعودی یا نزولی) داده‌های جدول اندازه‌گیری نسبت به متغیر دما می‌باشند. به عبارت دیگر داده‌ها از نوع هموار (smooth) می‌باشند و در دسته داده‌های نویزی یا سینوسی قرار نمی‌گیرند. نهایتاً از روش رگرسیون خطی چندگانه برای تخمین دما در خارج از بازه و در مرکز منطقه اختلاط استفاده می‌شود. بدین منظور ابتدا در سطح خطای 5 درصد معنی دار بودن همزمان چند متغیر مستقل با مقایسه دو مدل کامل (F) و مدل کاهش‌یافته (R) بدست می‌آید. سپس بر مبنای مدل کامل یا کاهش‌یافته بر اساس رد یا پذیرش فرض  $H_0$ ، یک مدل رگرسیون خطی چند گانه معرفی گردد. مهمترین هدف در این پژوهش برآورد دما در مرکز منطقه اختلاط است که به وسیله ترموکوپل قابل اندازه‌گیری نیست. بنابراین با بکارگیری روش‌های عددی مانند روش درونیابی لاگرانژ و برونابی خطی و همچنین روش‌های آماری مانند روش رگرسیون خطی چندگانه دما در نقطه  $y=0$  mm تخمین زده می‌شود.

روش‌هایی که به کمک توابع چند جمله‌ای درونیابی می‌شوند، می‌توان به روش Sauer اشاره کرد که روش درونیابی تک متغیره را به چند متغیره تعمیم می‌دهد [7 و 8]. کیم و همکاران دو مدل تحلیل رگرسیون خطی و غیرخطی برای فرآیند جوشکاری قوسی فلز - گاز پیشنهاد دادند و عوامل تاثیرگذار در تخمین کیفیت مطلوب جوش را شدت جریان و ولتاژ معرفی کرده‌اند [9 و 10]. Güleriyüz ارتباط بین پارامترهای جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی و سختی را در اتصال فولادهای فریتی مدلسازی و بهینه‌سازی کرده است [11]. آقاجانی و همکاران نحوه جریان و اختلاط مواد را در جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی مدل‌سازی کرده‌اند [12].

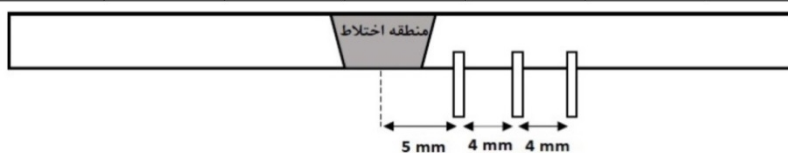
Chen و همکاران با تجزیه و تحلیل حرارتی - مکانیکی سه بعدی بر پایه روش دینامیک سیالات محاسباتی به بررسی فرآیند جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی پرداخته‌اند [13]. آنها فصل مشترک ابزار و قطعه کار را از منظر تکنیکی با استفاده از روش دینامیک مش بررسی کرده‌اند. Xiao و همکاران یک روش بدون شبکه برای تجزیه و تحلیل انتقال حرارت گذرا در طول فرآیند جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی توسعه دادند. آنها یک مدل منبع حرارتی مبتنی بر اصطکاک چسبنده برای توصیف تولید حرارت بکار گرفتند، سپس از یک تقریب برای تعیین معادله حاکم بر انتقال حرارت استفاده کرده‌اند [14]. در این پژوهش تابع دمای لاگرانژ چند متغیره برحسب پارامترهای سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط در جوشکاری اصطکاکی - اختلاطی فولادهای زنگ‌نزن دوفازی تعمیم داده شده است. سپس برآورد دما با استفاده از روش‌های برونابی و رگرسیون خطی چندگانه در مرکز منطقه اختلاط جوش فولادهای دوفازی صورت گرفته است. همچنین برای بررسی معنی دار بودن همزمان ضرایب رگرسیون و تاثیر متغیرهای مستقل موجود در آن، مدل‌های کامل و کاهش‌یافته با یکدیگر مقایسه می‌شوند.

## 2- مواد و روش تحقیق

در این تحقیق از فولاد زنگ‌نزن دو فازی (UNS S32205) با ترکیب شیمیایی موجود در جدول (1) استفاده شده است. نمونه‌ها با سرعت‌های دورانی ابزار مختلف و همچنین

جدول 1 - ترکیب شیمیایی فولاد زنگ نزن دوفازی (UNS S32205) مورد استفاده در این تحقیق (درصد وزنی)

S	P	N	Mo	Ni	Cr	Mn	Si	C
۰/۰۰۱	۰/۰۳	۰/۱۲	۳/۵۵	۵/۰۱	۲۲/۵۶	۱/۱۷	۰/۵	۰/۰۲



شکل 1- نحوه قرار گرفتن سیم های ترموکوپل در نمونه ها

جدول 2 - دمای اندازه گیری شده در فواصل مختلف از مرکز منطقه اختلاط

سرعت دورانی ابزار (rpm)	سرعت جوشکاری ( $\frac{mm}{min}$ )	دمای اندازه گیری شده (°C)		
		۵ mm	۹ mm	۱۳ mm
۲۰۰	۴۰	۱۰۲۰	۹۰۰	۷۷۶
۲۰۰	۸۰	۹۲۰	۸۱۳	۷۰۷
۲۰۰	۱۲۰	۸۳۰	۷۱۹	۵۸۸
۴۰۰	۴۰	۱۱۱۵	۱۰۰۲	۹۰۶
۴۰۰	۸۰	۱۰۱۷	۸۹۹	۷۸۶
۴۰۰	۱۲۰	۹۲۵	۸۰۹	۶۸۸
۶۰۰	۴۰	۱۲۴۰	۱۱۴۰	۱۰۶۰
۶۰۰	۸۰	۱۱۵۸	۱۰۷۱	۹۹۶
۶۰۰	۱۲۰	۱۰۱۴	۸۸۸	۷۴۷

که در آن ضرایب مجهول در  $p(x)$ ،  $(x_1, \dots, x_m)$  یک  $m$  تایی از متغیرهای مستقل  $e_i = (e_1(i), \dots, e_m(i))$  یک بردار صحیح منفی است، که هر درایه آن بر اساس رابطه (3) می تواند عددی بین صفر تا  $n$  باشد:

$$e_i \cdot 1 = \sum_{j=1}^m e_j(i) \leq n \quad (3)$$

فرض کنید تابع دما  $T(w_i, V_j, y_k)$  در  $(m+1)$  نقطه مجزا برای سرعت دورانی ابزار،  $(n+1)$  نقطه برای سرعت جوشکاری و در  $(p+1)$  فاصله از مرکز منطقه اختلاط تعریف شده باشد.  $L_j(w)$  تابع چندجمله ای لاگرانژ سرعت دورانی ابزار،  $L_j(V)$  تابع چندجمله ای لاگرانژ سرعت جوشکاری و  $L_j(y)$  تابع چندجمله ای لاگرانژ فاصله از مرکز منطقه اختلاط می باشد، که در روابط (4) الی (6) آورده شده است.

$$L_j(\omega) = \frac{(\omega - \omega_0)(\omega - \omega_1) \dots (\omega - \omega_{j-1})(\omega - \omega_{j+1}) \dots (\omega - \omega_m)}{(\omega_i - \omega_0)(\omega_i - \omega_1) \dots (\omega_i - \omega_{j-1})(\omega_i - \omega_{j+1}) \dots (\omega_i - \omega_m)} \quad (4)$$

### 3- نتایج و بحث

#### 3-1- روش درون یابی چند متغیره لاگرانژ

یکی از روش های مهم در تعیین چند جمله ای درونیاب، روش لاگرانژ است. فرض کنید  $n+1$  نقطه متمایز  $(x_0, f_0), \dots, (x_n, f_n)$  داده شده باشند، آنگاه چند جمله ای درونیاب به صورت

$$l_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

است. اگر  $F = f(x_1, \dots, x_m)$  یک تابع  $m$  متغیره باشد آنگاه  $F$  را حداکثر از درجه  $n$  گویند هرگاه از مجموعه جملاتی به شکل  $x_1^{n_1} x_2^{n_2} \dots x_m^{n_m}$  تشکیل شده باشد بطوری که در رابطه (1) صدق کند:

$$n_1 + n_2 + \dots + n_m \leq n, \quad n_1, n_2, \dots, n_m \in \mathbf{N} \cup \{0\} \quad (1)$$

بعبارت دیگر چند جمله ای درونیاب  $p(x)$  باید بر اساس رابطه (2) باشد:

$$p(x) = \sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^{n-i} a_{ij} X^i \quad (2)$$

جوشکاری 40 mm/min در جدول (3) آورده شده است. با توجه به خاصیت روش های درونیابی، تابع درونیاب از تمامی نقاط جدولی عبور می کند. بنابراین در شرایط یکسان مقدار دمای تخمین زده شده با روش لاگرانژ چند متغیره برای هر 27 نقطه جدولی با داده های جدول (2) دقیقاً برابر است. به عبارت دیگر خطا در گره ها صفر می باشند. برای مثال دما به روش لاگرانژ در گره ای با سرعت دورانی ابزار 400 rpm و سرعت جوشکاری 80 mm/min در فاصله 5 mm از مرکز جوش برابر 1017 °C می باشد که با داده متناظر آن جدول دقیقاً یکسان است. بنابراین برای بررسی رفتار تابع درونیاب لاگرانژ سه متغیره در نقاط دیگری از دامنه تعریف به غیر از گره ها دما تخمین زده شده است (جدول (3)).

### 3-2- روش برونیابی

از آنجایی که مرکز منطقه اختلاط جوش ( $y = 0$ ) متعلق به دامنه تعریف نقاط درونیابی شده نمی باشد، بنابراین بهتر است برای برآورد دما در خارج از دامنه تعریف از روش های دیگر مانند برونیابی و رگرسیون خطی چندگانه استفاده کرد.

فرض کنید  $\bar{y} \notin [y_0, y_n]$ ، به عبارت دیگر نقطه  $\bar{y}$  خارج از فاصله مرکز منطقه اختلاط قرار داشته باشد. برای بدست آوردن چندجمله ای درونیاب گذرنده از نقاط  $[y_k, T_k]$  و  $[y_{k+1}, T_{k+1}]$  از روش تفاضلات تقسیم شده نیوتون بر اساس روابط (11) و (12) استفاده شد:

$$T = T_k + (y - y_k) f[y_k, y_{k+1}] \quad (11)$$

$$T = T_k + \frac{(y - y_k)}{y_{k+1} - y_k} (T_{k+1} - T_k) \quad (12)$$

از لحاظ هندسی رابطه (12) نشان دهنده خط گذرنده از نقاط  $[y_k, T_k]$  و  $[y_{k+1}, T_{k+1}]$  می باشد. برای برآورد دما، در نقطه  $\bar{y} < y_0$  با قرار دادن  $k = 0$  در رابطه (13)، رابطه (14) بدست آمده است.

$$T = T_0 + \frac{(y - y_0)}{y_1 - y_0} (T_1 - T_0) \quad (13)$$

و در حالتی  $\bar{y} > y_n$  باشد، با قرار دادن  $k = n - 1$  در رابطه (13)، رابطه (14) حاصل می شود.

$$L_j(V) = \frac{(V - V_0)(V - V_1) \dots (V - V_{j-1})(V - V_{j+1}) \dots (V - V_n)}{(V_j - V_0)(V_j - V_1) \dots (V_j - V_{j-1})(V_j - V_{j+1}) \dots (V_j - V_n)} \quad (5)$$

$$L_j(y) = \frac{(y - y_0)(y - y_1) \dots (y - y_{j-1})(y - y_{j+1}) \dots (y - y_n)}{(y_j - y_0)(y_j - y_1) \dots (y_j - y_{j-1})(y_j - y_{j+1}) \dots (y_j - y_n)} \quad (6)$$

تابع دما بر حسب متغیرهای مستقل سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط در نظر گرفته شده است. سرعت های دورانی ابزار  $\omega_0, \omega_1, \omega_2$  به ترتیب 200، 400 و 600 بر حسب rpm سرعت های جوشکاری  $V_0, V_1, V_2$  به ترتیب 40، 80 و 120 بر حسب mm/min و دماهای اندازه گیری شده از مرکز منطقه اختلاط در فواصل  $y_0, y_1, y_2$  به ترتیب با مختصات 5، 9 و 13 بر حسب mm می باشند، که در جدول (2) آورده شده است. برای محاسبه تابع درونیاب ابتدا  $L(\omega_i), L(v_j), L(y_k)$  بر مبنای دماهای اندازه گیری شده بر اساس روابط (7) الی (9) بدست آمده است.

$$L(\omega_0) = \frac{(\omega - 400)(\omega - 600)}{(200 - 400)(200 - 600)}, L(\omega_1) = \frac{(\omega - 200)(\omega - 600)}{(400 - 200)(400 - 600)}, L(\omega_2) = \frac{(\omega - 200)(\omega - 400)}{(600 - 200)(600 - 400)} \quad (7)$$

$$L(v_0) = \frac{(v - 80)(v - 120)}{(40 - 80)(40 - 120)}, L(v_1) = \frac{(v - 40)(v - 120)}{(80 - 40)(80 - 120)}, L(v_2) = \frac{(v - 40)(v - 80)}{(120 - 40)(120 - 80)} \quad (8)$$

$$L(y_0) = \frac{(y - 9)(y - 13)}{(5 - 9)(5 - 13)}, L(y_1) = \frac{(y - 5)(y - 13)}{(9 - 5)(9 - 13)}, L(y_2) = \frac{(y - 5)(y - 9)}{(13 - 5)(13 - 9)} \quad (9)$$

پس از به دست آوردن چند جمله ای های لاگرانژ  $L(\omega_i), L(v_j), L(y_k)$  دما (در فاصله 5 تا 13 میلیمتر) بر حسب تابع درونیاب چند متغیره به صورت رابطه (10) بدست آمده است.

$$T(w, v, y) = \sum_{i=0}^m \sum_{j=0}^n \sum_{k=0}^p L(\omega_i) L(v_j) L(y_k) T(\omega_i, v_j, y_k) \quad (10)$$

تابع دما در رابطه (10) به صورت مجموع حاصل ضرب چندجمله ای های لاگرانژ سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط در دمای متناظر آن نقطه می باشد. به عنوان مثال دمای پیش بینی شده در فواصل 5، 8 و 11 میلیمتر از مرکز منطقه اختلاط بر اساس رابطه (10) برای گره ای با سرعت دورانی ابزار 300 rpm و سرعت

جدول 3- مقایسه دمای پیش بینی شده و اندازه گیری شده در فواصل مختلف

سرعت دورانی (rpm)	سرعت جوشکاری $\left(\frac{mm}{min}\right)$	دما از مرکز منطقه اختلاط در فواصل مختلف ( $^{\circ}C$ )					
		5 mm		8 mm		11 mm	
		پیش بینی شده با تابع لاگرانژ	اندازه گیری شده	پیش بینی شده با تابع لاگرانژ	اندازه گیری شده	پیش بینی شده با تابع لاگرانژ	اندازه گیری شده
300	40	1063/7	1071	974/99	963	891/15	882

جدول 4 - دمای برآورد شده به روش برونیابی خطی در مرکز منطقه اختلاط

سرعت دورانی ابزار (rpm)	سرعت جوشکاری $\left(\frac{mm}{min}\right)$	دمای برآورد شده در مرکز منطقه اختلاط ( $^{\circ}C$ )
200	40	1170
200	80	1053/75
200	120	968/75
400	40	1256/25
400	80	1164/5
400	120	1070
600	40	1365
600	80	1266/75
600	120	1171/5

در برخی موارد به جای بررسی صحت معنی داری ضرایب رگرسیون به طور جداگانه ( $H_0: b_k = 0, H_1: b_k \neq 0$ ) و تاثیر متغیرهای مستقل موجود در آن، می توان از مدل های کامل و کاهش یافته استفاده کرد. مدل کامل شامل کلیه متغیرهای مستقل و وابسته است. متغیرهای مستقل شامل سرعت دورانی ابزار ( $\omega$ ) بر حسب rpm، سرعت جوشکاری ( $v$ ) بر حسب mm/min، فاصله از مرکز منطقه اختلاط ( $y$ ) بر حسب mm و متغیر وابسته دما ( $T$ ) بر حسب ( $^{\circ}C$ ) در نظر گرفته شده است. بنابراین مدل کامل به صورت ترکیب خطی از متغیرهای مستقل و مقدار ثابت ( $\beta_0$ ) به صورت  $T_F = b_0 + b_1\omega + b_2v + b_3y$  می باشد. در مدل کاهش یافته با فرض صفر بودن همزمان متغیرهای سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط (ضرایب  $\beta_2, \beta_3$ )، متغیر دما به صورت یک ترکیب خطی از  $T_R = \beta_0 + \beta_1\omega$  خواهد بود. فرض  $H_0$  یعنی متغیرهای سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط تاثیری در ساخت معادله رگرسیون چندگانه ندارند در حالیکه فرض  $H_1$  بیانگر این موضوع است که حداقل یکی از

$$T = T_{n-1} + \frac{(y - y_{n-1})}{y_n - y_{n-1}} (T_n - T_{n-1}) \quad (14)$$

بنابراین از روابط (13) و (14) می توان برای برونیابی نقاط خارج از بازه درونیاب استفاده نمود. نتایج آورده شده در جدول (4) با استفاده از رابطه (13) حاصل شده است.

بیشترین دما در مرکز منطقه اختلاط  $1365^{\circ}C$  با سرعت دورانی ابزار 600 rpm و سرعت جوشکاری 40 mm/min و کمترین دمای بدست آمده  $968/75^{\circ}C$  با سرعت دورانی ابزار 200 rpm و سرعت جوشکاری 120 mm/min می باشد.

### 3-3- روش رگرسیون خطی چند گانه

روش رگرسیون خطی چندگانه، یک روش برای تحلیل رابطه یک متغیر وابسته و چند متغیر مستقل می باشد. هدف از اجرای این روش بکارگیری متغیرهای مستقل برای پیش بینی متغیر وابسته است. به یک ترکیب خطی از متغیرهای مستقل که بهترین پیشگویی را از متغیر وابسته انجام دهند، معادله رگرسیون یا مدل رگرسیونی گفته می شود.

جدول 5- نتایج آنالیز واریانس برای دمای نمونه جوشکاری شده بر اساس فرآیند مدل کامل

مدل کامل	مجموع مربعات	درجه آزادی	میانگین مربعات	توزیع F	Sig.
رگرسیون	۶۶۱۷۹۴/۸۳۳	۳	۲۲۰۵۹۸/۲۷۸	۲۶۹/۸۹۵	۴/۶۲۷۲E-۱۸
باقی مانده	۱۸۷۹۹/۰۱۹	۲۳	۸۱۷/۳۴۹	-----	-----
جمع کل	۶۸۰۵۹۳/۸۵۲	۲۶	-----	-----	-----

جدول 6- نتایج آنالیز واریانس برای دمای نمونه جوشکاری شده بر اساس فرآیند کاهش یافته

مدل کامل	مجموع مربعات	درجه آزادی	میانگین مربعات	توزیع F	Sig.
رگرسیون	۲۳۱۴۲۶/۷۲۲	۱	۲۳۱۴۲۶/۷۲۲	۱۲/۸۸۱	۰,۰۰۱۴۱۱
باقی مانده	۴۴۹۱۶۷/۱۳۰	۲۵	۱۷۹۶۶/۶۸۵	-----	-----
جمع کل	۶۸۵۹۳/۸۵۲	۲۶	-----	-----	-----

بنابراین آماره آزمون  $F^*$  باید از رابطه (16) محاسبه شود.

$$F^* = \frac{\frac{SSE(R) - SSE(F)}{df(R) - df(F)}}{\frac{SSE(F)}{df(F)}} \quad (16)$$

با توجه به آنالیز واریانس درجه آزادی SSE معادل n-p است. p تعداد پارامترهای موجود (تعداد متغیرها و مقادیر ثابت) در مدل رگرسیون است. بنابراین تفاوت درجه آزادی SSE(F) و SSE(R) برابر تعداد پارامترهایی است که در فرضیه صفر برابر صفر در نظر گرفته شده است و قاعده تصمیم گیری بر مبنای برقراری یکی از دو شرط (الف) و (ب) به صورت زیر می‌باشد:

الف) اگر  $F^* \leq F(a, df(R) - df(F), df(F))$  باشد

پذیرفته و  $H_1$  رد می‌شود.

ب) اگر  $F^* > F(a, df(R) - df(F), df(F))$  باشد  $H_0$

رد شده و  $H_1$  پذیرفته می‌شود.

برای بررسی پذیرش یا رد آزمون  $H_0$  از آنالیز واریانس برای مدل های کامل و کاهش یافته استفاده شد که نتایج آن در

جداول (5) و (6) آورده شده است .

بنا به نتایج جدول (5) SSE(R) (مجموع مربعات خطا مدل

کامل) برابر 18799/019 و درجه آزادی مدل کامل ( $df(F)$ )

برابر 23 به دست آمده است.

متغیرهای سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط در معادله رگرسیون نقش دارند. بطور خلاصه فرض  $H_0$  و  $H_1$  به صورت رابطه (15) خواهد بود.

$$\begin{cases} H_0 : b_2 = b_3 = 0 \\ H_1 : \exists j \quad b_j \neq 0 \end{cases} \quad (15)$$

برای مقایسه دو مدل کامل (F) و مدل کاهش یافته (R)، از مجموع مربعات خطاهای (SSE) دو مدل استفاده شده است. از طرفی در مدل کامل به علت بیشتر بودن تعداد متغیرها، خطای بدست آمده بیشتر از خطای مدل کاهش یافته نیست. بعبارت دیگر همواره نا معادله  $SSE(F) \leq SSE(R)$  بر قرار است. برای بررسی تاثیر متغیرهای مستقل یکی از دو حالت زیر رخ خواهد داد:

حالت اول) اگر مجموع مربعات خطای مدل کامل SSE(F) خیلی کوچکتر از خطای مدل کاهش یافته SSE(R) نباشد، بدین معنی است که متغیرهای اضافی در مدل کامل، به کاهش خطای مدل کاهش یافته SSE(R) کمکی نمی‌کند که باعث بهبود مدل گردد.

حالت دوم) اگر SSE(F) خیلی کوچکتر از SSE(R) باشد، در این صورت وجود متغیرهای سرعت جوشکاری (v) و فاصله از مرکز منطقه اختلاط (y) در مدل کامل به کاهش خطا و تقریب رگرسیونی بهتر کمک کرده و موجب بهبود مدل می‌شوند.

جدول 7- دمای برآورد شده به روش تابع رگرسیون خطی چندگانه

سرعت دورانی (rpm)	سرعت جوشکاری ( $\frac{mm}{min}$ )	دما برآورد شده در فواصل مختلف از مرکز منطقه اختلاط ( $^{\circ}C$ )		
		5mm	9mm	13mm
200	40	1021/4	911/07	800/80
200	80	912/95	802/67	692/40
200	120	804/55	694/27	584
400	40	1134/8	1024/5	914/20
400	80	1026/4	916/07	805/80
400	120	917/95	807/67	697/40
600	40	1248/2	1137/9	1027/6
600	80	1139/8	1029/5	919/20
600	120	1031/4	921/07	810/80

$$T(w, v, y) = (b_0 + b_1 w + b_2 v + b_3 y) \quad (19)$$

حال برای رسیدن به تابعی بر حسب مجموع مقادیر مربعات خطاها، رابطه (20) تعریف می شود.

$$S = \sum_{i=1}^n e_i^2 = \sum_{i=1}^n (b_0 + b_1 w + b_2 v + b_3 y - T_i)^2 \quad (20)$$

شرط لازم برای پیدا کردن  $S_{\min}$  آن است که  $\partial S / \partial \beta_j = 0, j=0,1,2,3$  باشد. با پیاده سازی این شرط یک دستگاه 4 معادله و 4 مجهول به صورت رابطه (21) معرفی می شود.

$$\begin{aligned} \frac{\partial S}{\partial b_0} = 0 &\Rightarrow b_0 \sum_{i=1}^{27} 1 + b_1 \sum_{i=1}^{27} w_i + b_2 \sum_{i=1}^{27} v_i + b_3 \sum_{i=1}^{27} y_i = \sum_{i=1}^{27} T_i \\ \frac{\partial S}{\partial b_1} = 0 &\Rightarrow b_0 \sum_{i=1}^{27} w_i + b_1 \sum_{i=1}^{27} w_i^2 + b_2 \sum_{i=1}^{27} w_i v_i + b_3 \sum_{i=1}^{27} w_i y_i = \sum_{i=1}^{27} T_i w_i \\ \frac{\partial S}{\partial b_2} = 0 &\Rightarrow b_0 \sum_{i=1}^{27} v_i + b_1 \sum_{i=1}^{27} w_i v_i + b_2 \sum_{i=1}^{27} v_i^2 + b_3 \sum_{i=1}^{27} v_i y_i = \sum_{i=1}^{27} T_i v_i \\ \frac{\partial S}{\partial b_3} = 0 &\Rightarrow b_0 \sum_{i=1}^{27} y_i + b_1 \sum_{i=1}^{27} w_i y_i + b_2 \sum_{i=1}^{27} v_i y_i + b_3 \sum_{i=1}^{27} y_i^2 = \sum_{i=1}^{27} T_i y_i \end{aligned} \quad (21)$$

پس از حل دستگاه (رابطه (21)) مقادیر  $\beta_0=11.54.199$ ،  $\beta_1=0.567$ ،  $\beta_2=2.710$ ،  $\beta_3=27.569$  معین شد.

بطور مشابه جدول آنالیز واریانس برای مدل کاهش یافته به صورت جدول (6) می باشد که با حضور تنها یک متغیر مستقل سرعت دورانی ابزار ( $\omega$ ) بر حسب rpm، مجدد اجرا شده است. با توجه به جدول (6)،  $SSE(R)$  (مجموع مربعات مدل کاهش یافته) برابر  $449167/130$ ، درجه آزادی  $df(R)$  مدل کاهش یافته برابر 25 است.

پس از محاسبه مجموع مربعات مدل کامل و کاهش یافته در جداول (5) و (6)، آماره آزمون  $F^0$  به صورت رابطه (17) قابل محاسبه است.

$$F^* = \frac{SSE(R) - SSE(F)}{df(R) - df(F)} = \frac{449167.130 - 18799.019}{25 - 23} = 263.4960129037 \quad (17)$$

$$F^* = 263.496 > F(0.05, 2, 23) = 3/4221 \quad (18)$$

از آنجا که در رابطه (18)،  $F^0 > F(0.05, 2, 23)$ ، شرط (ب) در قاعده تصمیم گیری برقرار شده است. بنابراین فرضیه  $H_0$  رد و فرضیه  $H_1$  مورد پذیرش قرار می گیرد تا مدل رگرسیون دما به صورت ترکیبی از متغیرهای مستقل سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری، فاصله از مرکز اختلاط و مقدار ثابت ( $\beta_0$ ) به صورت رابطه (19) معرفی گردد.



جدول 8 - دمای برآورد شده با استفاده از روش رگرسیون خطی چندگانه در مرکز منطقه اختلاط

سرعت دورانی ابزار (rpm)	سرعت جوشکاری ( $\frac{mm}{min}$ )	دمای برآورد شده در مرکز منطقه اختلاط ( $^{\circ}C$ )
200	40	1159/2
200	80	1050/8
200	120	942/39
400	40	1272/6
400	80	1164/2
400	120	1055/8
600	40	1386/0
600	80	1277/6
600	120	1169/2

جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 200 rpm و سرعت جوشکاری 120 mm/min است.

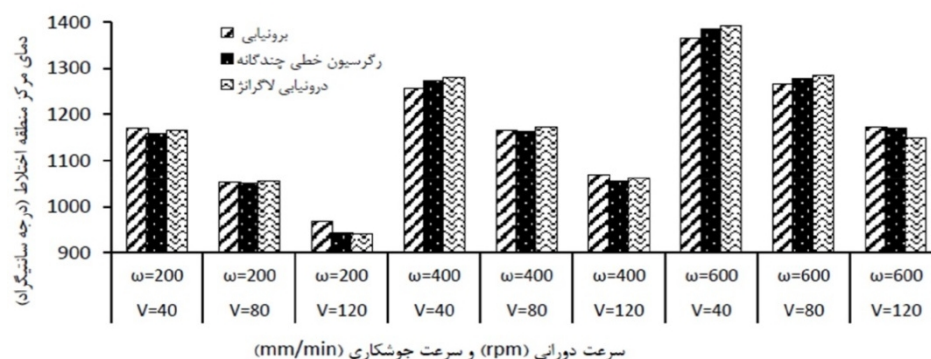
شکل (2) دمای برآورد شده در مرکز منطقه اختلاط را به کمک روش های لاگرانژ، برون یابی خطی و رگرسیون چندگانه نشان می دهد. همانطور که در شکل (2) مشاهده می شود توابع برآورد کننده دما در روش های برون یابی خطی، درونیابی لاگرانژ سه متغیره و روش رگرسیون چندگانه خطی نسبت به متغیر سرعت دورانی ابزار تابعی صعودی (افزایشی) می باشند، زیرا با افزایش (کاهش) متغیر سرعت دورانی ابزار و با فرض ثابت ماندن متغیرهای سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط، دما افزایش (کاهش) می یابد. بطور مشابه توابع برآورد کننده دما در هر سه روش نسبت به متغیرهای سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط تابعی نزولی (کاهشی) است. از آنجا که مبنای روش های رگرسیونی بر پایه حداقل کردن مجموع مربعات خطاها است، بنابراین این روش می تواند به عنوان معیاری مناسب برای دقت و ارزیابی سایر روش ها از جمله روش های برونیابی خطی و روش لاگرانژ سه متغیره در نظر گرفته شود که در جدول (9) این مقایسه صورت گرفته شده است.

جدول (9) اختلاف دمای برآورد شده در روش رگرسیون خطی چندگانه با روش های برونیابی خطی و روش لاگرانژ سه

بنابراین معادله رگرسیون دما بر حسب سرعت دورانی ابزار بر حسب rpm سرعت جوشکاری بر حسب mm/min و فاصله از مرکز منطقه اختلاط بر حسب mm رابطه (22) بدست آمد.

$$T(w,v,y) = (1154.199 + 0.567w - 2.710v - 27.569y) \quad (22)$$

با توجه به رابطه (22)، تابع دما نسبت به متغیر مستقل سرعت دورانی ابزار یک تابع صعودی در دامنه تعریف است. همچنین تابع دما نسبت به متغیر مستقل سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط یک تابع نزولی در دامنه تعریف می باشد. در جدول (7) دماهای برآورد شده بر اساس رابطه (22) در فواصل مختلف از مرکز منطقه اختلاط با استفاده از تابع رگرسیون خطی چندگانه آورده شده است. حال برای به دست آوردن دمای برآورد شده در مرکز منطقه اختلاط بر اساس روش رگرسیون خطی چندگانه،  $y$  را در رابطه (22) برابر صفر قرار می دهیم. دماهای به دست آمده در جدول (8) آورده شده است. با توجه به نتایج بدست آمده در جدول (8)، بیشترین دما در مرکز منطقه اختلاط در سرعت دورانی ابزار 600 rpm و سرعت جوشکاری 40 mm/min برابر  $1386^{\circ}C$  بدست آمده است. همچنین حداقل دما به روش رگرسیون خطی چندگانه  $942/39^{\circ}C$  بدست آمده است، که این دما برای نمونه



شکل 2- مقایسه دمای برآورد شده به کمک روش های لاگرانژ، برون یابی خطی و رگرسیون چندگانه

جدول 9- مقایسه خطای دمای برآورد شده روش رگرسیون خطی چندگانه با روش های دیگر در مرکز منطقه اختلاط

سرعت دورانی ابزار (rpm)	سرعت جوشکاری ( $\frac{mm}{min}$ )	اختلاف دمای برآورد شده برونیبایی خطی در مرکز منطقه اختلاط با روش رگرسیون خطی ( $^{\circ}C$ )	درصد خطای دمای برآورد شده برونیبایی خطی در مرکز منطقه اختلاط با روش رگرسیون خطی	اختلاف دمای برآورد شده لاگرانژ در مرکز منطقه اختلاط با روش رگرسیون خطی ( $^{\circ}C$ )	درصد خطای دمای برآورد شده لاگرانژ در مرکز منطقه اختلاط با روش رگرسیون خطی
200	40	10/8	0/93	5/17	0/44
200	80	2/95	0/28	4/35	0/41
200	120	26/36	2/79	1/77	0/18
400	40	16/35	1/28	7/55	0/59
400	80	0/3	0/025	7/33	0/62
400	120	14/2	1/34	7/16	0/67
600	40	21	1/51	7/12	0/51
600	80	10/85	0/84	6/02	0/47
600	120	2/3	0/19	18/8	1/60

همچنین کمترین اختلاف دما در روش لاگرانژ سه متغیره با روش رگرسیون چندگانه  $1/77^{\circ}C$  در نمونه جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 200 rpm و سرعت جوشکاری 120 mm/min است.

#### 4- جمع بندی

در این پژوهش سه روش برای برآورد دمای منطقه اختلاط در جوشکاری اصطکاکی-اختلاطی فولادهای زنگ نزن دوفازی معرفی شد. متغیرهای مستقل شامل سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط و متغیر وابسته دما در نظر گرفته شدند. از آنجا که مدل برآورد برای تخمین دما دارای سه متغیر مستقل و یک متغیر وابسته بود، روش درونیایی لاگرانژ از حالت تک متغیره به حالت سه متغیره تعمیم داده شد و تابع

متغیره را نشان می دهد. با توجه به نتایج بدست آمده در جدول (9)، حداکثر اختلاف دما در روش برونیبایی خطی با روش رگرسیون چندگانه  $26/36^{\circ}C$  در نمونه جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 200 rpm و سرعت جوشکاری 120mm/min است. همچنین کمترین اختلاف دما در روش برونیبایی خطی با روش رگرسیون چندگانه  $0/3^{\circ}C$  در نمونه جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 400 rpm و سرعت جوشکاری 80 mm/min می باشد. همچنین در جدول (9)، نتایج اختلاف دمای روش رگرسیون خطی چند گانه و روش لاگرانژ سه متغیره آورده شده است. حداکثر اختلاف دما در روش لاگرانژ سه متغیره با روش رگرسیون چندگانه  $18/8^{\circ}C$  در نمونه جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 600rpm و سرعت جوشکاری 120mm/min می باشد.

در روش برون‌یابی خطی با روش رگرسیون خطی چندگانه  $26/36^{\circ}\text{C}$  بود که مربوط به نمونه جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 200 rpm و سرعت جوشکاری 120mm/min است. نهایتاً حداکثر اختلاف دما در روش لاگرانژ سه متغیره با روش رگرسیون خطی چندگانه  $18/8^{\circ}\text{C}$  مشخص شد که مربوط به نمونه جوشکاری شده با سرعت دورانی ابزار 600rpm و سرعت جوشکاری 120mm/min می باشد. بطور خلاصه، بهترین برازش منحنی در روش رگرسیون خطی چندگانه صورت گرفته است، زیرا در این روش شرط حداقل کردن مجموع مربعات خطا از مشاهدات (گره ها) لحاظ شده است. این در حالی است که این معیار در روش های برون‌یابی خطی و روش درونیابی لاگرانژ لحاظ نمی شود. از طرفی دمای مرکز منطقه اختلاط با ترموکوپل قابل اندازه گیری نیست، بنابراین روش رگرسیون خطی چند گانه به عنوان روش مبنا معرفی شده است. برای اینکه مشخص گردد که استفاده از تابع درونیاب لاگرانژ چند متغیره برای برآورد دما در نقاط بیرون از دامنه (در مرکز منطقه اختلاط) معتبر است یا خیر، تابع درونیاب لاگرانژ چند متغیره با روش رگرسیون خطی چندگانه مقایسه شد.

حداکثر اختلاف دمای روش رگرسیون خطی چندگانه با روش لاگرانژ چند متغیره در تمامی نقاط در مرکز منطقه اختلاط جوش تقریباً کمتر از  $19^{\circ}\text{C}$  محاسبه شده است. بنابراین استفاده از این روش برای نقاط خارج از دامنه نیز بلا مانع است. با توجه به نتایج بدست آمده روش لاگرانژ اختلاف کمتری نسبت به روش برون یابی خطی در مرکز منطقه اختلاط دارد و از دقت بیشتری برخوردار است.

#### تقدیر و تشکر

نتایج این مقاله حاصل از طرح پژوهشی درون دانشگاهی (شماره 17306) در دانشگاه سمنان با عنوان "تخمین دمای منطقه اختلاط در جوشکاری اصطکاکی-اختلاطی فولاد زنگ نزن دوفازی" می باشد که مورد حمایت معاونت پژوهشی و فناوری دانشگاه سمنان قرار گرفته است. بدین وسیله نویسندگان از همکاری و مساعدت های مادی و معنوی دانشگاه سمنان کمال تشکر و قدردانی را دارند.

دما به صورت مجموع حاصلضرب چندجمله ای های لاگرانژ سرعت دورانی ابزار، سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط در دمای متناظر آن نقطه معرفی شد. عبارت دیگر از لحاظ هندسی دامنه تعریف تابع لاگرانژ سه متغیره، مکعبی به اضلاع  $\omega \in [200,600]$ ،  $n \in [40,120]$  و  $y \in [5,13]$  در نظر گرفته شد. همچنین از روش های برون‌یابی برای تخمین تابع دما در نقطه ای در خارج از دامنه تعریف استفاده شد. علت استفاده از روش برون‌یابی خطی در این پژوهش، عدم تعلق نقطه صفر به بازه 5mm تا 13mm بود. عبارت دیگر  $y \in [5,13] \neq (y=0)$ . بنابراین در صورت استفاده از تابع درونیاب در خارج از دامنه باید با احتیاط بیشتری عمل کرد و مقدار برآورد شده را با روش هایی مانند رگرسیون که بر مبنای حداقل کردن فاصله نقاط مشاهده شده از منحنی هستند مجدد بررسی کرد و چنانچه اختلاف از منظر متخصصین قابل اغماض بود، به آن استناد کرد. در روش سوم ابتدا معنی دار بودن همزمان چند ضریب رگرسیون با مقایسه دو مدل کامل و مدل کاهش یافته بدست آمد. مدل کامل شامل کلیه متغیرهای مستقل و متغیر وابسته در نظر گرفته شد. مدل کامل رگرسیون دما به صورت  $T_F = b_0 + b_1w + b_2v + b_3y$  و مدل کاهش یافته با فرض صفر بودن همزمان متغیرهای سرعت جوشکاری و فاصله از مرکز منطقه اختلاط به صورت  $T_R = b_0 + b_1w$  معرفی شد. نتایج بدست آمده حاکی از آن بود که هر سه متغیر مستقل نقش اساسی در ساختن معادله رگرسیونی داشته و نمی توان ضرایب  $\beta_2, \beta_3$  را صفر در نظر گرفت. پس از رد شدن  $H_0$ ، مدل کامل رگرسیون مورد تایید قرار گرفت. در ادامه با استفاده از روش حداقل نمودن مجموع مربعات خطا برای هر متغیر مستقل، یک دستگاه  $4 \times 4$  معرفی و سپس دستگاه معادلات خطی حل شده و ضرایب  $\beta_0, \beta_1, \beta_2, \beta_3$  برای برآورد دما و معرفی تابع رگرسیونی خطی چندگانه مشخص شد. با توجه به نتایج بدست آمده در هر سه روش، بیشترین دما در مرکز منطقه اختلاط در حالتی است که سرعت دورانی ابزار 600 rpm و سرعت جوشکاری 40 mm/min و کمترین دما در منطقه اختلاط زمانی است که سرعت دورانی ابزار 200rpm و سرعت جوشکاری 120mm/min است. همچنین بیشترین اختلاف دما

## منابع

- [7] T. Sauer, "Computational aspects of multivariate polynomial interpolation", *Advances in Computational Mathematics*, 3, 219-237, 1995.
- [8] T. Sauer, Y. Xu, "On multivariate Lagrange interpolation", *Mathematics of Computation*, 64, 1147-1170, 1995.
- [9] I.S. Kim, K.J. Son, Y.S. Yang, P.K.D.V. Yaragada, "Sensitivity analysis for process parameters in GMA welding processes using a factorial design method", *International Journal of Machine Tools and Manufacture*, 43, 763-769, 2003.
- [10] I.S. Kim, Y.J. Jeong, I.J. Son, I.J. Kim, J.Y. Kim, I.K. Kim, P.K. Yaragada, "Sensitivity analysis for process parameters influencing weld quality in robotic GMA welding process", *Journal of Materials Processing Technology*, 140, 676-681, 2003.
- [11] G. Güleriyüz, "Relationship between FSW parameters and hardness of the ferritic steel joints: Modeling and optimization", *Vacuum*, 178, 109449, 2020.
- [13] H. Aghajani Derazkola, A. Eyvazian, A. Simchi, "Modeling and experimental validation of material flow during FSW of polycarbonate", *Materials Today Communications*, 22, 100796, 2020.
- [14] G. Chen, G. Wang, Q. Shi, Y. Zhao, Y. Hao, S. Zhang, "Three-dimensional thermal-mechanical analysis of retractable pin tool friction stir welding process", *Journal of Manufacturing Processes*, 41, 1-9, 2019.
- [15] Y. Xiao, H. Zhan, Y. Gu, Q. Li, "Modeling heat transfer during friction stir welding using a meshless particle method", *International Journal of Heat and Mass Transfer*, 104, 288-300, 2017.
- [1] M. Yousefieh, M. Shamanian, A. Saatchi, "Optimization of the pulsed current gas tungsten arc welding (PCGTAW) parameters for corrosion resistance of super duplex stainless steel (UNS S32760) welds using the Taguchi method", *Journal of Alloys and Compounds*, 509, 782-788, 2011.
- [2] P.S. Gowthaman, S. Jeyakumar, B.A. Saravanan, "Machinability and tool wear mechanism of Duplex stainless steel – A review", *Materials Today: Proceedings*, 26, 1423-1429, 2020.
- [3] M. Yousefieh, M. Shamanian, A. Saatchi, "Optimization of experimental conditions of the pulsed current GTA welding parameters for mechanical properties of SDSS UNS S32760 welds based on the Taguchi design method", *Journal of Materials Engineering and Performance*, 21, 1978-1988, 2012.
- [4] سید محمد اهل سرمدی، مرتضی شمعیان، مسعود عطاپور، حسین ادريس، امیر بهجت، "بررسی رفتار خوردگی فلز پایه و مقاطع جوش ذوبی فولاد سوپر دوفازی UNS S32750"، *نشریه علوم و فناوری جوشکاری ایران*، سال سوم، شماره 1، صفحات 21-28، 1396.
- [5] S. Emami, T. Saeid, "A comparative study on the microstructure development of friction stir welded 304 austenitic, 430 ferritic, and 2205 duplex stainless steels", *Materials Chemistry and Physics*, 237, 121833, 2019.
- [6] S. Emami, T. Saeid, R.A. Khosroshahi, "Microstructural evolution of friction stir welded SAF 2205 duplex stainless steel", *Journal of Alloys and Compounds*, 739, 678-689, 2018.